



UNIVERZITET U NOVOM SADU

FAKULTET TEHNIČKIH NAUKA



Nastavni predmet:

INTEGRISANI CAPP SISTEMI I TEHNOLOŠKA BAZA PODATAKA

Vežba br 6:

Određivanje redosleda obrade u CAPP sistemima u skladu sa pravilima prioriteta

Profesor: dr Dejan Lukić

Predmetni asistent: Dejan Božić

Uvod

Projektovanje tehnoloških procesa izrade proizvoda obuhvata definisanje neophodnih operacija i zahvata obrade, kao i njihovog redosleda izvođenja. U proizvodnoj praksi javlja se dva osnovna prilaza rešavanja ovog problema:

- **Prvi prilaz**
Na osnovu analize karakteristika proizvoda i prethodnog iskustva vrši se određivanje potrebnih operacija i njihovog redosleda (sadržaj tehnološkog procesa), kao i sadržaja operacija u vidu potrebnih zahvata i njihovog redosleda (karte operacija).
Ovaj način se primenjuje kod pojedinačne i maloserijske proizvodnje gde se ne vodi računa o tome da li je tehnološki proces optimalan, već se akcenat daje na brzinu projektovanja tehnološkog procesa i izrade proizvoda.
- **Drugi prilaz**
Bazira se na analizi tipskih oblika-feature (površina za obradu) na proizvodu i zahtevima koji su na njima postavljeni sa tehničkog i ekonomskog aspekta. U okviru ovog prilaza prvo se definišu zahvati obrade i njihov redosled , a potom se grupisanjem zahvata definišu operacije obrade.

Projektovanje tehnoloških procesa primenom drugog prilaza (na bazi feature tehnologija)

U okviru projektovanja tehnoloških procesa primenom drugog prilaza koji se bazira na feature tehnologijama imamo dva osnovna zadatka:

- **Izbor i definisanje mogućih zahvata obrade izdvojenih tipskih oblika/površina za obradu**
Izbor zahvata baziran je na geometriji tipskih oblika, tehnološkim zahtevima u pogledu njihove obrade, raspoloživim mašinama, alatima, priborima i drugim resursima, kao i mogućim pravcima prilaza alata.
- **Određivanje optimalnog redosleda izvođenja zahvata** uz zadovoljenje tehničkih (konstrukcionih i tehnoloških) i ekonomskih ograničenja zadatih tehničkom dokumentacijom i drugim uslovima proizvodnje.

U cilju definisanja validnog a potom i optimalnog izvođenja zahvata obrade koriste se **pravila prethođenja** (pravila prioriteta).

Pravila prioriteta izvođenja zahvata

Pravila prioriteta izvođenja zahvata se definisu na osnovu tehničkih i ekonomskih ograničenja.

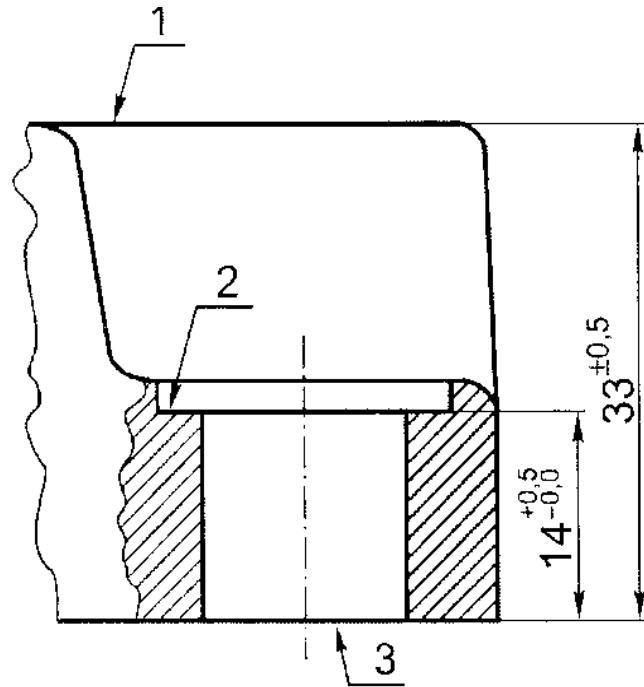
- 1. DIMENZIONO PRETHOĐENJE** - Pre neke površine obrađuje se površina u odnosu na koju je posmatrana površina dimenzionisana, a prioritet imaju površine dimenzionisane u odnosu na bazu.
Ovo prethođenje je vezano za **kotiranje-dimenzionisanje delova**
- 2. GEOMETRIJSKO PRETHOĐENJE** - Površine u odnosu na koju je definisana tolerancija položaja neke druge površine ima prioritet pri obradi.
Ovo prethođenje je vezano za **tolerancije položaja/međusobnog odnosa površina i osa**
- 3. TEHNOLOŠKO PRETHOĐENJE** - Redosled obrade treba da bude **tehnološkičan**;
Ovo ograničenje je najčešće odnosi na pravila redosleda izvođenja zahvata feature koji se obrađuje sa više zahvata, npr. gruba pre poluzavršne a ona pre završne obrade (bušenje pre proširivanja i pre razvrtanja)
- 4. EKONOMSKO PRETHOĐENJE** – Ova ograničenja se odnose pre svega na **smanjenje troškova i vremena obrade** (kraće vreme zahvata, kraća pomoćna vremena, smanjenje troškova alata.....)

Primena različitih tipova prethođenja su data u nastavku:

1. Dimenziono prethođenje

Na slici je prikazan primer dimenzionog prethođenja: površina (3) je dimenzionisana u odnosu na neobrađenu površinu (1) i logično je da površina (3) bude obrađena pre (2).

Ako iz nekih razloga površina (2) mora da bude obrađena pre (3), neophodno je izvršiti transfer dimenzija, što će dovesti do smanjenja tolerancija.

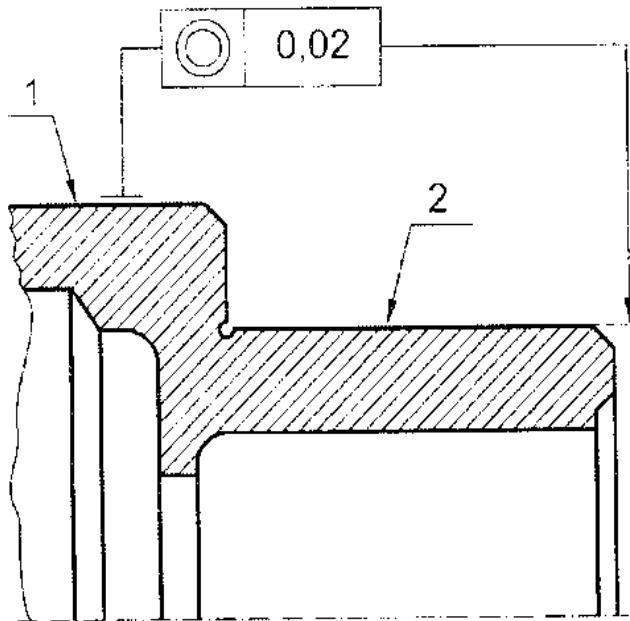


2. Geometrijsko prethođenje

Na slici je prikazan primer geometrijskog prethođenja:

Tolerancija centričnosti površine (2) definisana u odnosu na povšinu (1).

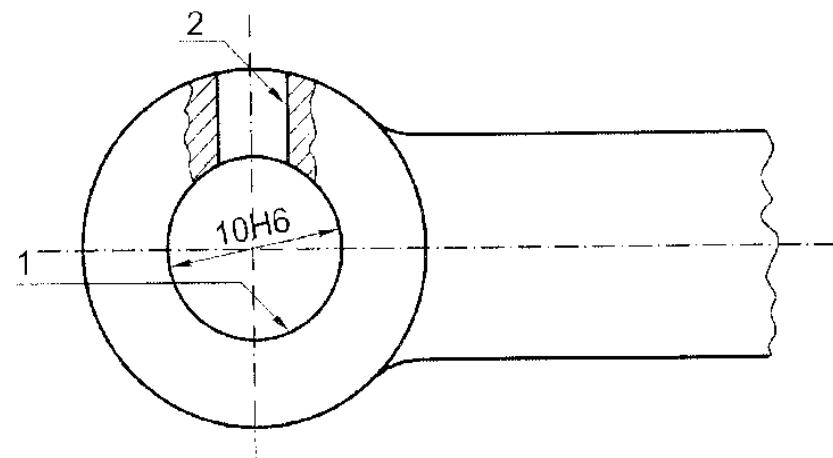
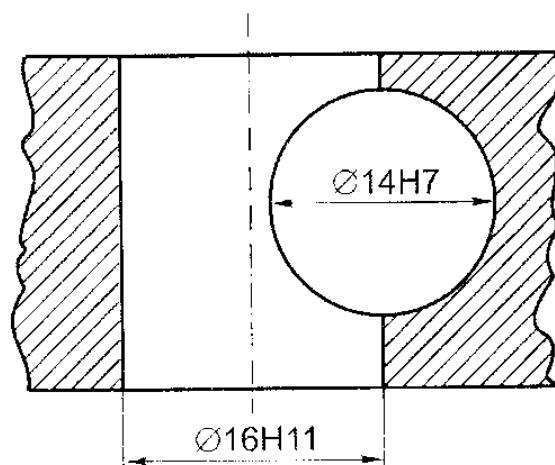
Na osnovu toga površina (1) mora biti obrađena pre površine (2)



3. Tehnološko prethođenje

Na prvoj slici je prikazan primer tehnološkog prethođenja: Otvor manjeg prečnika ili veće dubine treba da bude obrađen pre otvora većeg prečnika ili manje dubine, jer pravost manjeg ili preciznijeg otvora može da bude narušena većim ili manje preciznim otvorom, ako se oba otvora seku. Na ovoj slici otvor $\varnothing 14H7$ treba da bude izrađen pre $\varnothing 16H11$.

Na drugoj slici dat je primer kada u preciznom otvoru (1) ne sme da se pojavi oštećenje ivica na mestu ukrštanja sa otvorom (2). Zbog toga otvor (2) mora da se izradi pre otvora (1).



Najčešće se ova pravila javljaju pri obradi TO koji zahtevaju više zahvata, npr otvor $40H7$ (N6) zahteva (1. bušenje, 2. razbušivanje, 3. proširivanje, 4. razvrtanje (grubo i fino))

4. Ekonomsko prethodenje

Ekonomска prethodenja u izvođenju zahvata obrade pojedinih tipskih oblika su vezana za smanjenje troškova i vremena obrade (kraće glavno vreme zahvata, kraća pomoćna vremena, smanjenje troškova alata i pribora,i drugih uređaja) koji se mogu ostvariti kvalitetnim izborom redosleda zahvata.

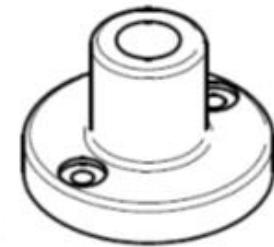
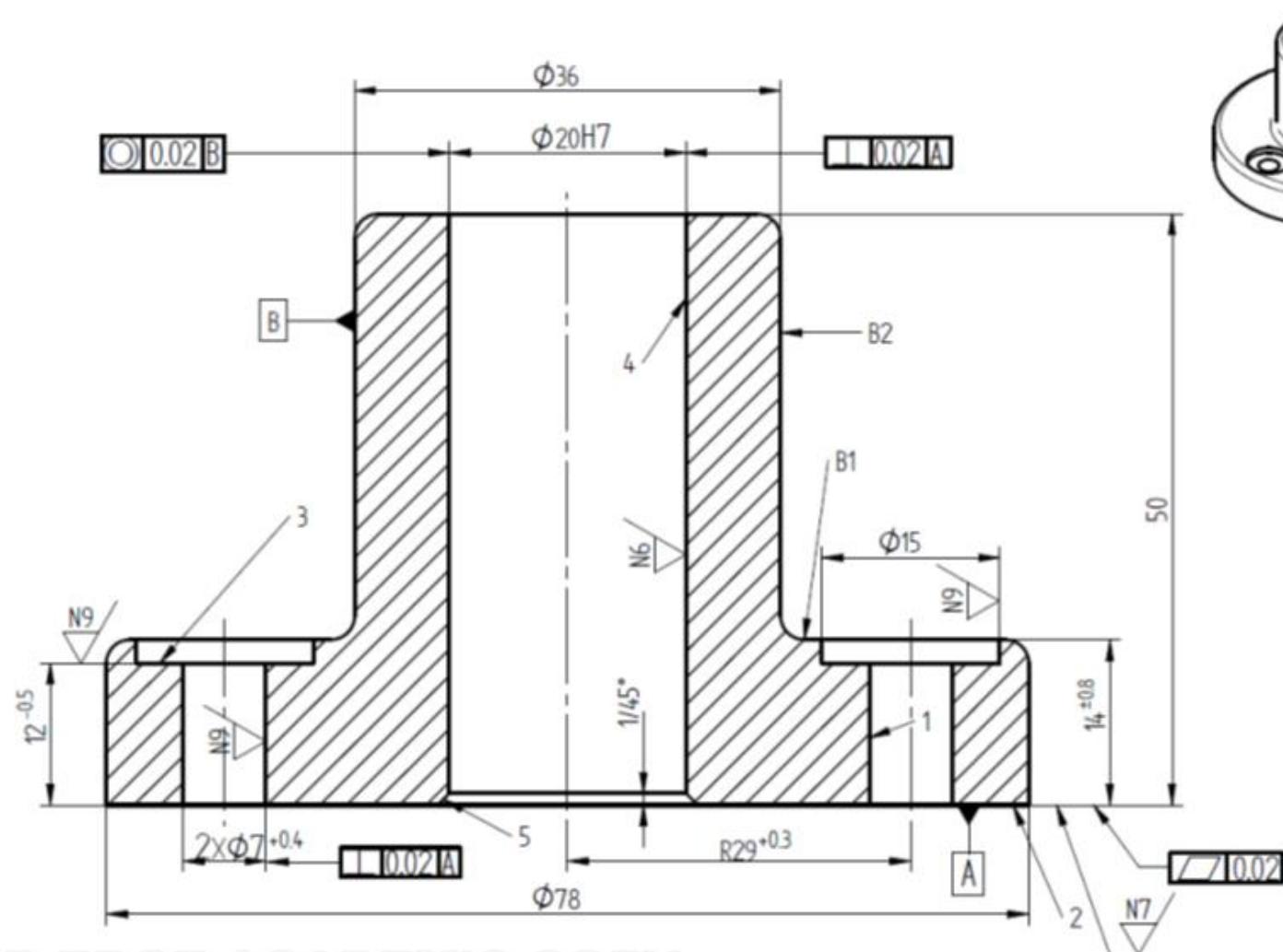
Primer

Primenom pravila prethođenja/prioriteta izvođenja zahvata obrade izvršiti projektovanje tehnološkog procesa obrade kućišta od SL-20, koje se proizvodi u serijskoj proizvodnji od 2000 (kom./god.).

Pri tome potrebno je:

- Definisati tipske oblike (feature), zahvate i alate sa pravcom prilaza
- Odrediti redosled zahvata obrade na bazi pravila prioriteta
- Grupisati zahvate u operacije obrade;
- Izabrati načina stezanja i pozicioniranja

| | |
|-------------|--------|
| $\phi 20H7$ | +0.021 |
| | 0 |



SOLID EDGE ACADEMIC COPY

Materijal: SL20

Kućište

Broj crteza:

1.0 Definisanje tipskih oblika, zahvata i alata sa pravcom prilaza alata

Tipski oblici (forme) tj. površine za obradu su obeležene na crtežu brojevima 1 do 5. B1 i B2 su neobrađene površine koje predstavljaju tehnološke baze.

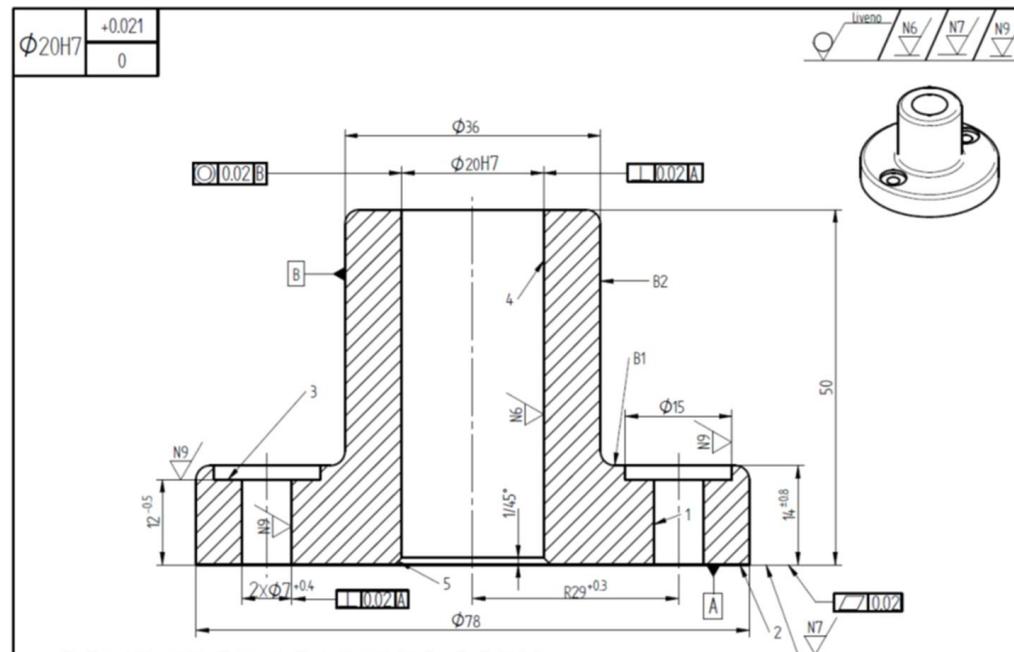
| Tipski oblik (feature)/površina obrade | Osnovni podaci-specifikacija tipskog oblika | Vrsta i oznaka obrade, preporuka alata | | | TAD (pravac prilaza alata) |
|---|---|---|---|--|-------------------------------|
| | | Gruba | Fina (Poluzavršna) | Završna | |
| (1) Otvor | Prečnik $\phi 7^{+0,4}$ Ra=6,3µm (N9) Poz. $29^{\pm 0,3}$ od ose povr. (4) | Bušenje (1G) Burgija $\phi 7$ | | | +z, -z |
| (2) Obртна ravna čeona površina | Poz. $14^{\pm 0,8}$ od B1 Ra=1,6µm (N7) Ravnost 0,02 | Gruba čeona obrada (2G) Nož za grubu čeonu obradu | Fina čeona obrada (2F) Nož za finu čeonu obradu | | -x, -y |
| (3) Upušten otvor | Prečnik $\phi 15$ Poz. $12^{-0,5}$ u odnosu na (2) Ra=6,3µm (N9) | Upuštanje (3G) Upuštač $\phi 15$ | | | +z |
| (4) Otvor | Prečnik $\phi 20H7$ Ra=1,6(N7) → 0,8 (N6) Centričnost 0,02 prema (B/B2) Upravnost 0,02 prema (2) | Bušenje (4G) Burgija $\phi 18$ | Proširivanje (4F) Proširivač $\phi 19,8$ / Nož za fino unutr.struganje | Razvrtanje (4Z) Razvrtač $\phi 20H7$ | +z, -z |
| (5) Oborena ivica | Dim $1/45^\circ$ Ra=6,3 µm (N9) | | Obaranje ivice (5F) Nož za obaranje ivice 45° | | +z, -z |

Tabela 1. Definisani tipski oblici, zahvati i alati za obradu dela

2.0 Određivanje redosleda izvođenja zahvata na bazi pravila prethođenja

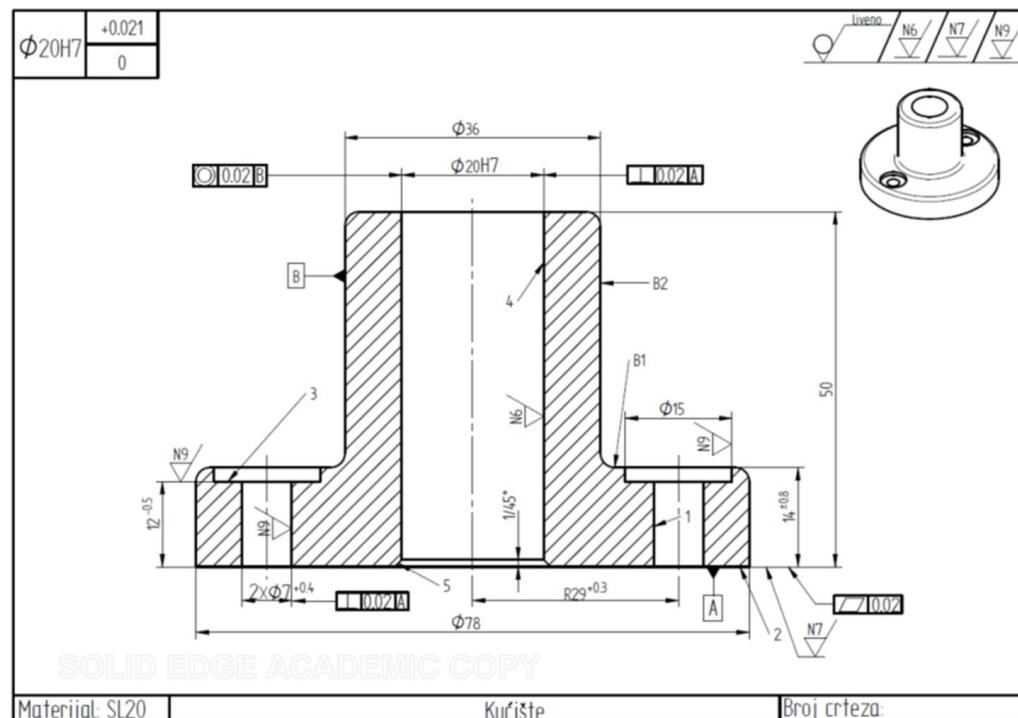
➤ Dimenziono prethođenje:

| Kota | Objašnjenje | Pravilo |
|---------------|--|--------------|
| $R29 \pm 0,3$ | Pre bušenja otvora/površine 1 (zahvat 1G) mora se završno obraditi otvor/površ. 4 (zahvat 4Z)-jer je preko ose otvora 4 kotiran otvor 1 | 4Z→1G |
| $14 \pm 0,8$ | Pre obrade površine 2 fino (zahvata 2Z) mora se prethodno definisati površina B1(ova površina se ne obrađuje-dobija se livenjem)-jer jepovršina 2 kotirana u odnosu na površinu B1 | B1→2F |
| $12-0,5$ | Pre upuštanja otvora/upusta 3 (zahvat 3G) mora se završno obraditi površina 2 (zahvat 2F)-jer je dubina upuštanja 3 kotirana u odnosu na površinu 2 | 2F→3G |
| $1/45^\circ$ | Pre obaranja ivice 5 (zahvata 5F) mora biti obradjen otvor – površina 2 (zahvat 2F)-jer je oborena ivica 5 kotirana u odnosu na površ. 2 | 2F→5F |



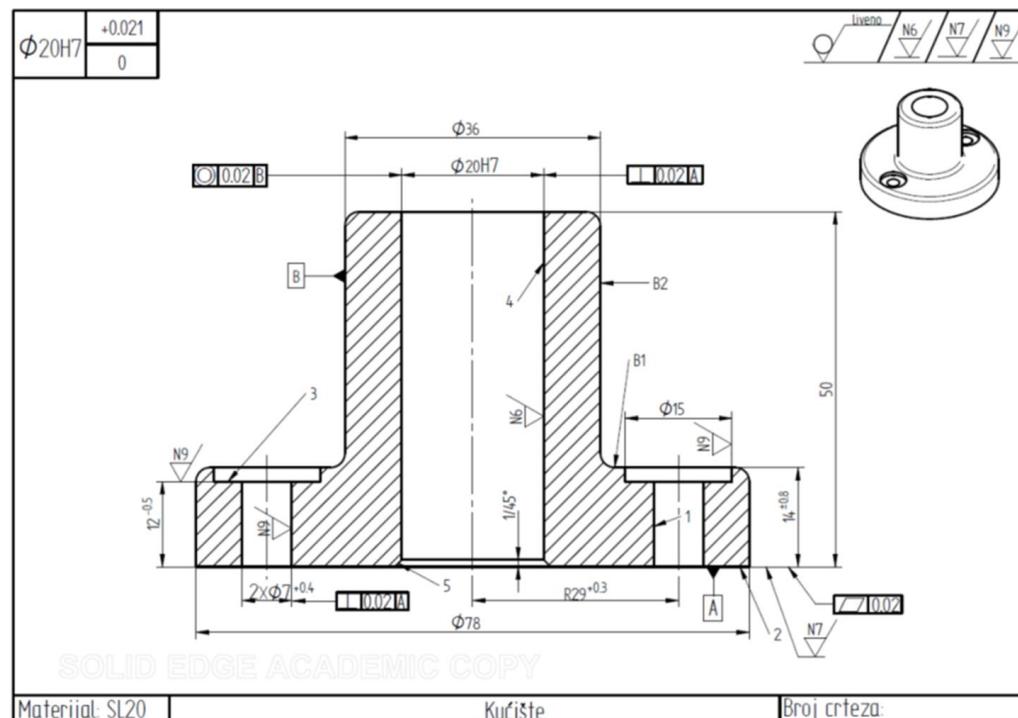
➤ Geometrijsko prethodenje:

| Tolerancija položaja | Objašnjenje | Pravilo |
|---|---|----------------------------|
| Koaksijalnost površine 4 u odnosu na površ. B, vrednosti 0,02 | Pre završne obrade površine 4 (zahvata 4Z) mora se prethodno definisati površina B(B2) (ova površina se ne obrađuje-dobija se livenjem) | B(B₂)→4Z |
| Normalnost površ. 4 u odnosu na površ. A(2), vrednosti 0,02 | Pre završne obrade otvora 4 (zahvat 4Z) mora se završno obraditi površina 2 (zahvat 2F)-jer je tolerancija položaja površine 4 definisana u odnosu na 2 | 2F→4Z |
| Normalnost površ. 1 u odnosu na površ. A(2), vrednosti 0,02 | Pre obrade otvora 1 (zahvat 1G) mora se završno obraditi površina 2 (zahvat 2F)-jer je tolerancija položaja površine 1 definisana u odnosu na 2 | 2F→1G |
| Saosnost površine 3, u odnosu na površinu 1 | Pre obrade upusta 3 (zahvat 3G) mora se obraditi/bušiti otvor 1 (zahvat 1G) | 1G→3G |



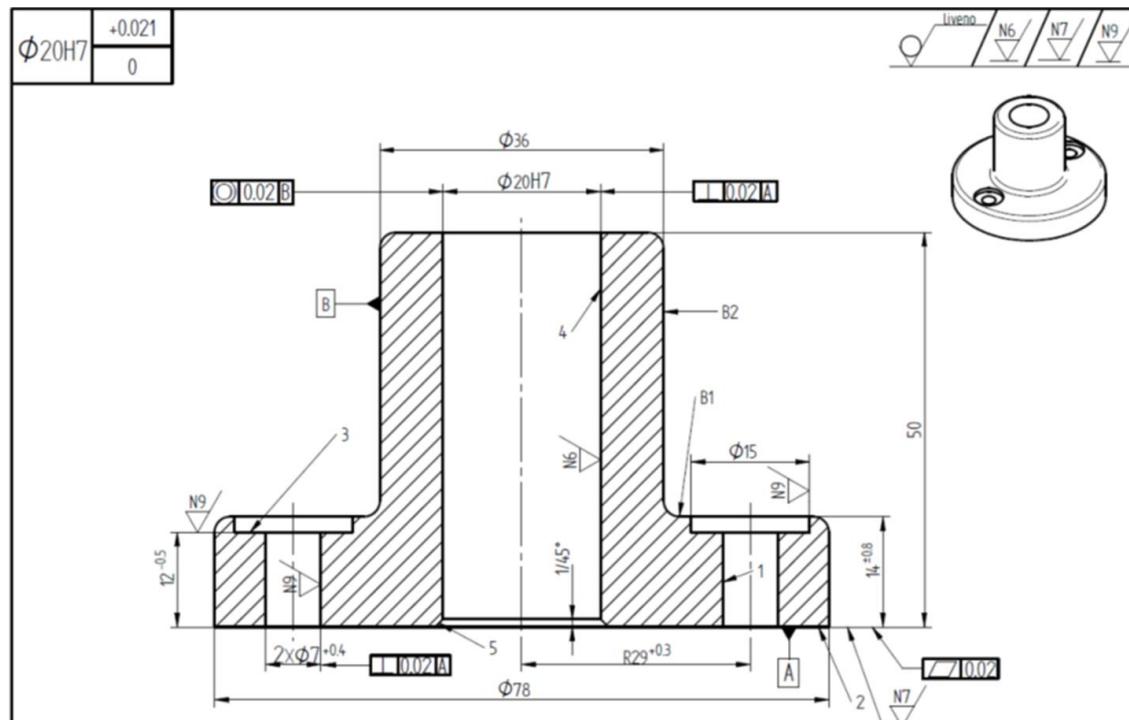
➤ Tehnološko prethođenje:

| Tipski oblik | Objašnjenje | Pravilo |
|--|--|-----------------|
| Površina 4 – Otvor $\phi 20H7$ u kvalitetu obrade N6 | Na osnovu dimenzije mere $\phi 20H7$ i kvaliteta obrade otvora iz punog materijala, preporučeni su sledeći zahvati: Bušenje (4G) + Proširivanje (4F) + Razvrtanje (4Z), koji se izvode ovim redosledom | 4G→4F→4Z |
| Površina 2 – Obrtna čeona površina u kvalitetu obrade N7 | Na osnovu kvaliteta obrade N7, preporučeni su sledeći zahvati obrade: Gruba čeona obrada (2G) i Fina čeona obrada (2F), navedenim redosledom | 2G→2F |
| Oborena ivica 5 $1/45^\circ$ u kvalitetu obrade N9 | Zbog visokog kvaliteta obrade otvora – površine 4, potrebno je pre završne obrade razvrtanja uraditi obaranje ivice 5, kako ne bi došlo do oštećenja na ivicama (pojava pucni) | 5F→4Z |



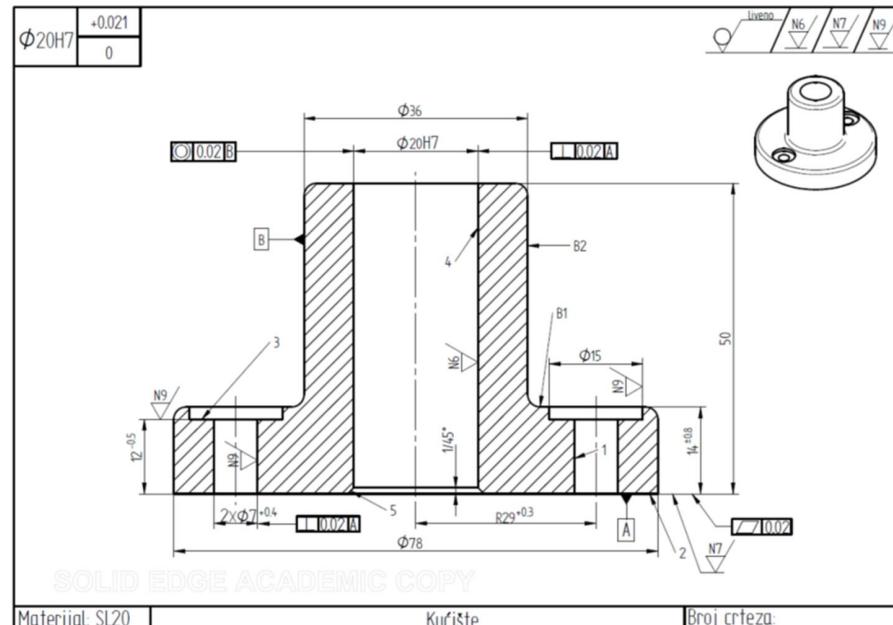
➤ Ekonomsko prethodenje:

| Objašnjenje | Pravilo |
|--|-----------|
| Obradi čeone površine 2 (zahvat 2G) treba da prethode zahvati obrade otvora 4 (zahvat 4G i 4F) zbog toga što će da se više smanji vreme obrade i količina skinute strugotine ove površine zbog kraćeg hoda alata | (4G)4F→2G |
| Obradi oborene ivice 5 (zahvata 5F) treba da prethodi zahvat fine obrade otvora 4 (zahvat 4F) zbog toga što će da se smanjiti količina skinute strugotine i zaštiti alat za obaranje ivice | 4F→5F |
| Završnoj obradi otvora (zahvat 4Z) treba da prethodi zahvat fine obrade čeone površine (zahvat 2F) zbog zaštite alata (razvrtača kao kvalitetnog alata) od prodiranja kroz površinu 2 | 2F→4Z |



SOLID EDGE ACADEMIC COPY

Na bazi prethodno definisanih pravila prethodenja zahvata obrade formirana je tabela 2.



| Tipski oblik/ površina | Zahvati obrade | Prethodni zahvati (na bazi pravila prethodenja) | | | |
|---------------------------|-------------------|--|--------------|------------|-----------|
| | | Dimenziono | Geometrijski | Tehnološki | Ekonomski |
| (1) | 1G | 4Z | 2F | | |
| (2) | 2G | | | | 4F |
| | 2F | B1 | | 2G | |
| (3) | 3G | 2F | 1G | | |
| (4) | 4G | | | | |
| | 4F | | | 4G | |
| | 4Z | | B2, 2F | 4F, 5F | 2F |
| (5) | 5F | 2F | | | 4F |

Tabela 2. Tablica relacija prethodenja zahvata obrade

| Tipski oblik/površina | Zahvati obrade | Prethodni zahvati (na bazi pravila prethođenja) | | | |
|-----------------------|----------------|---|--------------|------------|-----------|
| | | Dimenziono | Geometrijski | Tehnološki | Ekonomski |
| (1) | 1G | 4Z | 2F | | |
| (2) | 2G | | | | 4F |
| | 2F | B1 | | 2G | |
| (3) | 3G | 2F | 1G | | |
| (4) | 4G | | | | |
| | 4F | | | 4G | |
| | 4Z | | B2, 2F | 4F, 5F | 2F |
| (5) | 5F | 2F | | | 4F |

U levom delu matrice uneti su prioriteti prethođenja pojedinih zahvata na bazi tab. 2

| Izvršiti ove zahvate | | | | | | | | Nivoi | | | | | | | |
|----------------------|----|----|----|----|----|----|----|-------|----|----|----|----|----|----|----|
| 1G | 2G | 2F | 3G | 4G | 4F | 4Z | 5F | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 |
| 1G | | | X | | | | X | 2 | 2 | 2 | 2 | 1 | 1 | 1G | |
| 2G | | | | | | X | | 1 | 1 | 2G | | | | | |
| 2F | | X | | | | | | 1 | 1 | 1 | 2F | | | | |
| 3G | X | | X | | | | | 2 | 2 | 2 | 2 | 1 | 1 | 1 | 3G |
| 4G | | | | | | | | 4G | | | | | | | |
| 4F | | | | | X | | | 1 | 4F | | | | | | |
| 4Z | | | X | | | X | | 3 | 3 | 2 | 2 | 1 | 4Z | | |
| 5F | | | X | | | X | | 2 | 2 | 1 | 1 | 5F | | | |
| | | | | | | | | 4G | 4F | 2G | 2F | 5F | 4Z | 1G | 3G |

Slika 1. Matrica određivanja redosleda izvođenja zahvata obrade

Sa desne strane matrice definisan je redosled izvođenja zahvata uz poštovanje svih pojedinačnih prioriteta iz levog dela matrice, na sledeći način.

- U prvoj koloni (1 nivo) desnog dela matrice za svaki zahvat je upisan broj zahvata koji mu prethodi. Kod zahvata 4G stajala bi nula, jer ovom zahvatu ne prethodi niti jedan drugi, pa je on uzet kao prvi zahvat, što je i upisano u donjem redu matrice.
- Na drugom nivou se oduzima broj prethođenja onim zahvatima kojima je prethodio zahvat 4G, što je u ovom slučaju bilo samo kod zahvata 4F. Sada ovaj zahvat 4F može da se realizuje i upisuje se u donjem redu matrice.
- Na trećem nivou oduzima se broj onim zahvatima kod kojih je prethodnik bio zahvat 4F, a to su zahvati 2F, 4Z i 5F. S obzirom da zahvat 2G više nema prethodnika, on može da se realizuje kao sledeći i upisuje se u dnu matrice kao sledeći, itd.

| Izvršiti ove zahvate | | | | | | | | Nivoi | | | | | | | | |
|------------------------------|----|----|----|----|----|----|----|-------|----|----|----|----|----|----|----|----|
| Prije izvršenja ovih zahvata | 1G | 2G | 2F | 3G | 4G | 4F | 4Z | 5F | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 |
| 1G | | | X | | | | X | | 2 | 2 | 2 | 2 | 1 | 1 | 1G | |
| 2G | | | | | | X | | | 1 | 1 | 2G | | | | | |
| 2F | | X | | | | | | | 1 | 1 | 1 | 2F | | | | |
| 3G | X | | X | | | | | | 2 | 2 | 2 | 2 | 1 | 1 | 1 | 3G |
| 4G | | | | | | | | | 4G | | | | | | | |
| 4F | | | | | | X | | | 1 | 4F | | | | | | |
| 4Z | | | X | | | | X | | 3 | 3 | 2 | 2 | 1 | 4Z | | |
| 5F | | | X | | | X | | | 2 | 2 | 1 | 1 | 5F | | | |
| | | | | | | | | | 4G | 4F | 2G | 2F | 5F | 4Z | 1G | 3G |

3.0 Grupisanje zahvata u operacije

U cilju postizanja tolerancija položaja neophodno je izvršiti odgovarajuće grupisanje zahvata u operacije kako bi se maksimalno iskoristila tačnost i raspoloživost mašina i drugih resursa.

Za grupisanje zahvata u istu operaciju moraju biti zadovoljeni sledeći uslovi:

- Da se zahvati mogu obrađivati na istoj mašini
 - Da se mogu izvoditi primenom istog pribora u jednom podešavanju maštine
 - Da se zahvati izvode redosledom kojim smo definisali
-
- ◆ Na primer površine (2) i (4) treba da imaju normalnost sa tolerancijom 0,02mm. Ove dve površine su spregnute i obe površine treba da budu obrađene u istom stezanju na strugu. Spregnute površine su površine između kojih postoji funkcionalni odnos, npr. tolerancija položaja i orientacije.
 - ◆ Grupisanje ima uticaj i na ekonomičnost i zbog toga je, za dati primer, preporučljivo povezati površinu (5) sa grupom (2+4).
 - ◆ Slična logika se primenjuje na grupu (1+3) za koju postoji tolerancija zavisnosti, ali je ekonomičnije ove dve površine obrađivati u istom stezanju.

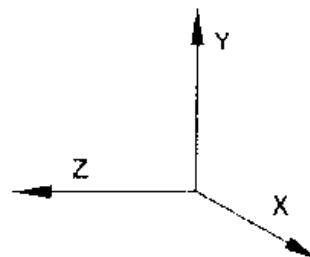
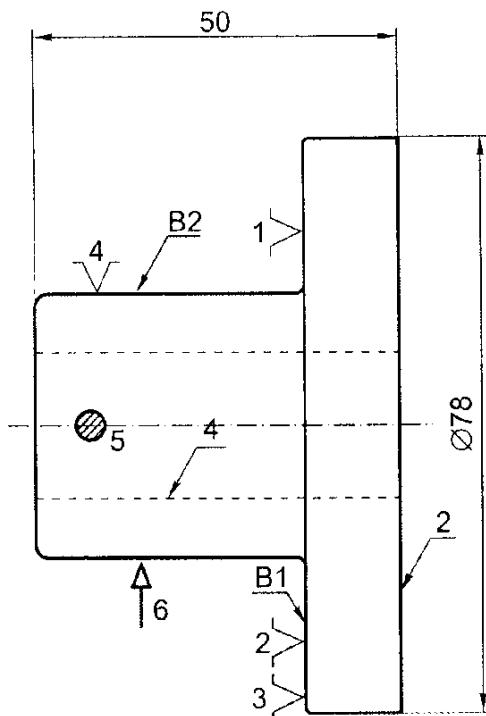
Zbog tačnosti treba izvršiti grupisanje obrade sledećih zahvata, odnosno površina:

- Operacija 1: (2)+(4)+(5) – struganje
- Operacija 2: (1)+(3) - bušenje

4.0 Izbor načina stezanja i pozicioniranja

- Precizno postavljanje dela u odnosu na pribor i koordinatni sistem
- Čvrsto stegnut deo tako da spoljne sile koje nastaju pri obradi ne mogu da promene poziciju dela ili da naruše stabilnost.

PRIMENA IZOSTATIČKOG SISTEMA (6 TAČAKA) – kada se deo izvadi iz pribora može se staviti drugi deo u potpuno istu poziciju.



- 3 tačke 1, 2 i 3 u ravni B1 ($Z \leftrightarrow$, x rotacija, y rotacija)
- 2 tačke 4 i 5 na površini B2 ($y \updownarrow$, $x \leftrightarrow$)
- 1 tačka 6 na površini B2 (Z rotacija) – ima i funkciju stezanja

Slika 3. Pozicioniranje i stezanje obradka u operaciji struganja

TOLERANCIJE OBLIKA I POLOŽAJA

TOLERANCIJE OBLIKA

označavanje

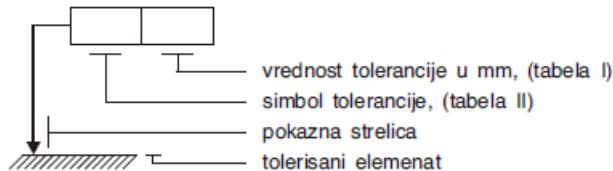


TABELA I

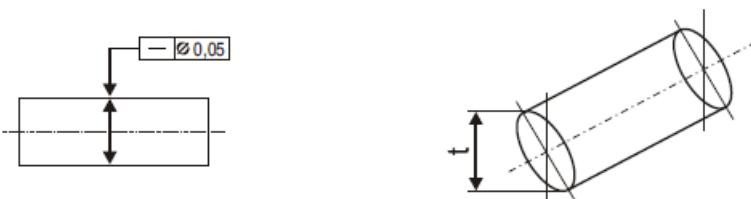
| SIMBOL | NAZIV |
|--------|----------------|
| — | Pravost |
| □ | Ravnost |
| ○ | Kružnost |
| ○ | Cilindričnost |
| ○ | Oblik linije |
| ○ | Oblik površine |

| Standardne vrednosti tolerancija oblika i položaja u μm | | | | | | | | |
|--|-------|-------|------|------|------|------|------|------|
| 0,1 | 0,12 | 0,16 | 0,2 | 0,25 | 0,4 | 0,5 | 0,6 | 0,8 |
| 1 | 1,2 | 1,6 | 2 | 2,5 | 4 | 5 | 6 | 8 |
| 10 | 12 | 16 | 20 | 25 | 40 | 50 | 60 | 80 |
| 100 | 120 | 160 | 200 | 250 | 400 | 500 | 600 | 800 |
| 1000 | 1200 | 1600 | 2000 | 2500 | 4000 | 5000 | 6000 | 8000 |
| 10000 | 12000 | 16000 | | | | | | |

PRAVOST



Tolerisana ivica mora ležati između dve paralelne ravni razmaka 0,1 mm upravnih na označeni pravac.



Osa cilindričnog dela mora ležati unutar cilindra prečnika $t=0,05$ mm.

TOLERANCIJE POLOŽAJA

označavanje

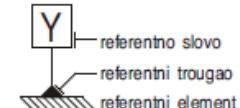
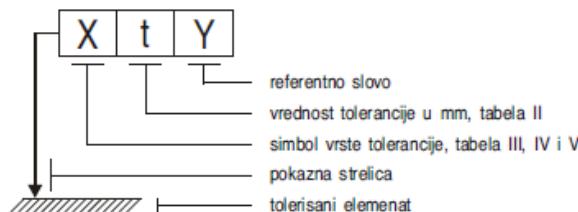


TABELA III
Tolerancije po pravcu

| simbol | naziv |
|--------|---------------------|
| // | PARALELNOST |
| ⊥ | UPRAVNOST |
| ↙ | NAGIB (ugao nagiba) |

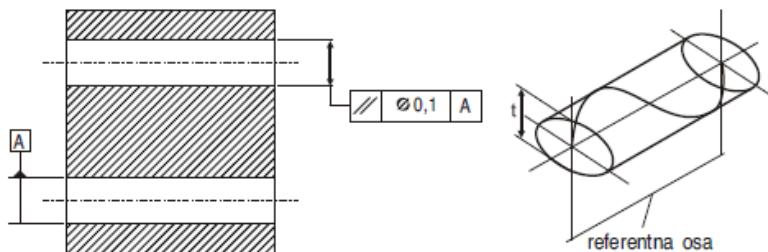
TABELA IV
Tolerancije po mestu

| simbol | naziv |
|--------|--------------|
| ⊕ | LOKACIJA |
| ≡ | SIMETRIČNOST |

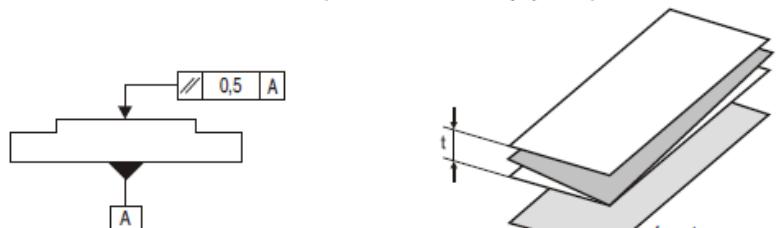
TABELA V
Tolerancije tačnosti obrtanja

| simbol | naziv |
|--------|---------------------------------------|
| ↗ | KRUŽNOST OBRTANJA (radijalno bacanje) |
| ↙ | KRUŽNOST OBRTANJA (aksijalno bacanje) |

PARALELNOST



Tolerisana osa mora ležati unutar cilindra prečnika $t = 0,1$ mm čija je osa paralelna sa referentnom osom.



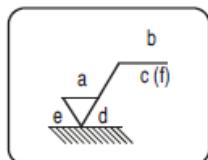
Tolerisana površina mora ležati između dve paralelne ravni razmaka $t = 0,5$ mm upravnih na referentnu površinu.

OZNAKA POVRŠINSKE HRAPAVOSTI

ZNACI ZA POVRŠINSKU OBRADU

| OZNAKA | OPIS |
|--------|--|
| | Obrada dobijena bilo kojom metodom prijevodnje; - predstavlja osnovni znak i upotrebljava se kada je značenje objašnjeno napomenom. |
| | Obrada dobijena skidanjem materijala mašinskom obradom. |
| | Obrada dobijena bez skidanja materijala ili sa površine koje treba da ostanu u stanju koje rezultira iz predhodne obrade. |
| | Dodata vodoravna linija na koju se unose specijalne karakteristike površine. |

DODATNE OZNAKE U ZNAKU ZA POVRŠINSKU HRAPAVOST



- a) - vrednost hrapavosti R_a u μm ili broj klase hrapavosti (tabela VI)
 b) - metod proizvodnje, postupak ili prevlaka.
 c) - referentna dučina; tabela VII i tabela VIII
 d) - pravac prostiranja brazde, prema tabeli IX
 e) - dodatak za mašinsku obradu.
 f) - druge vrednosti hrapavosti R_z ili R_{max}

TABELA VI

| NAJVEĆA VREDNOST | BROJ KLASI HRAPAVOSTI | | | | | | | | | | | |
|---------------------------------|-----------------------|--------|-------|-------|-------|------|------|-------|------|-------|-----|------|
| | N1 | N | N3 | N4 | N5 | N6 | N7 | N8 | N9 | N10 | N11 | N12 |
| max. R_a μm | 0,025 | 0,050 | 0,100 | 0,20 | 0,40 | 0,80 | 1,60 | 3,20 | 6,30 | 12,50 | 25 | 50 |
| R_z μm | 0,10 | 0,20 | 0,40 | 0,80 | 1,60 | 3,20 | 6,30 | 12,50 | 25 | 50 | 100 | 200 |
| Korak brazde k μmm | 0,006 | 0,0125 | 0,025 | 0,050 | 0,100 | 0,20 | 0,40 | 0,80 | 1,60 | 3,2 | 6,3 | 12,5 |

NAPOMENA: Korelacija između vrednosti R_a , R_z i k datih u tabeli važi samo u slučaju kada je polazna vrednost R_a .

REFERENTNA DUŽINA I PROCENAT NOŠENJA PROFILA

TABELA VII

| L (mm) | 0,08 | 0,25 | 0,8 | 2,5 | 8 | 25 |
|--------|------|------|-----|-----|----|----|
| P, % | 10 | 15 | 20 | 25 | 30 | 40 |

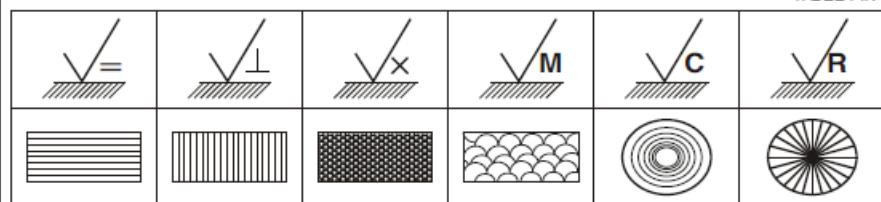
ZAVISNOST REFERENTNE DUŽINE I OSTALIH KRITERIJUMA

TABELA VIII

| REFERENTNA DUŽINA L, mm | ZA PERIODIČNE POVRŠINE KORAK, k, u mm | ZA NEPERIODIČNE POVRŠINE R_a , μm | z, μm |
|-------------------------|---------------------------------------|--|------------------|
| 0,08 | preko 1 do 32 | - | - |
| 0,25 | iznad 32 do 32 | do 0,1 | do 0,5 |
| 0,8 | iznad 100 do 320 | iznad 0,1 do 2 | iznad 0,5 do 10 |
| 2,5 | iznad 320 do 1000 | iznad 2 do 10 | iznad 10 do 50 |
| 8 | iznad 1000 do 3200 | iznad 10 | iznad 50 |

NAPOMENA: Periodične površine: struganje, rendisanje i slične,
Neperiodične površine: brušenje, razvrtanje, lepovanje i slične.

TABELA IX



DODATNE OZNAKE ZA POVRŠINSKU HRAPAVOST

| | |
|--|--|
| | Obradena površina može da ima najveću hrapavost $R_a = 3,2 \mu\text{m}$ |
| | Obradena površina može da ima najveću hrapavost od $R_a = 3,2 \mu\text{m}$ i najmanju od $R_a = 1,6 \mu\text{m}$ |
| | Površina je brušena |
| | Referentna dužina: 2,5 mm |
| | Pravac prostiranja brazde: upravno na ravan projekcije pogleda |
| | Dodatak za obradu: 2 mm |
| | Naznaka maksimalne hrapavosti: $R_{max} = 0,4 \mu\text{m}$ |